

§ 4.3 角调制

- 角调制：信号调制在载波的频率或相位上
- 角调制是频率调制(FM)和相位调制(PM)的总称
- 角调制比振幅调制具有更好的抗噪声性能
- 振幅调制是线性调制，只将被调信号的频谱搬到载波附近，不产生新的频率分量
- 角调制是非线性调制，虽然也是频谱搬移，但是被调信号的频谱会变换成新一组频率分量

一、调频波和调相波

- 载波信号通常可表示为：

$$c(t) = A \cos \theta(t) = A \cos(\omega_c t + \phi)$$

- 载波相角 $\theta(t)$ 称为载波的**瞬时相位**

47

1

- 信号瞬时相位对时间的导数定义为信号的**瞬时频率**：

$$\omega_i(t) = \frac{d\theta(t)}{dt}$$

因此有：

$$\theta(t) = \int_{-\infty}^t \omega_i(\tau) d\tau$$

- 对于载波，其**瞬时频率**为常数(载波角频率)：

$$\omega_i(t) = \frac{d\theta(t)}{dt} = \frac{d(\omega_c t + \phi)}{dt} = \omega_c$$

47

2

- 当载波受到频率调制时，其**瞬时频率**不再为常数，而携带被调信号：

$$\omega_i(t) = \omega_c + K_f m(t)$$

其中 K_f 为调频系统的常数(频偏常数)

- 信号的瞬时相位为：

$$\theta(t) = \int_{-\infty}^t \omega_i(\tau) d\tau = \omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau$$

- 得到的调频信号为：

$$s_{FM}(t) = A \cos \left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$$

47

3

- 当载波受到相位调制时，其**瞬时相位**携带被调信号：

$$\theta(t) = \omega_c t + \phi_0 + K_p m(t)$$

其中 K_p 为调相系统的常数(相移常数)

- 得到的调相信号为：

$$s_{PM}(t) = A \cos[\omega_c t + \phi_0 + K_p m(t)]$$

- 调相信号的瞬时频率为：

$$\omega_i(t) = \frac{d\theta(t)}{dt} = \omega_c + K_p \frac{dm(t)}{dt}$$

47

4

- 先看被调信号为单频余弦的特殊情况：

$$m(t) = A_m \cos \omega_m t$$

调相波为： $s_{PM}(t) = A \cos[\omega_c t + \phi_0 + K_p m(t)]$

$$= A \cos(\omega_c t + \phi_0 + K_p A_m \cos \omega_m t)$$

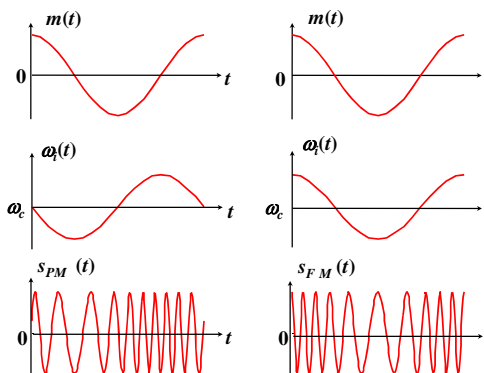
调频波为： $s_{FM}(t) = A \cos \left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$

$$= A \cos \left[\omega_c t + K_f A_m \int_{-\infty}^t \cos \omega_m \tau d\tau \right]$$

$$= A \cos \left[\omega_c t + \frac{K_f A_m}{\omega_m} \sin \omega_m t \right]$$

47

5



47

6

$\therefore s_{PM}(t) = A \cos[\omega_c t + \phi_0 + K_p m(t)]$
 $s_{FM}(t) = A \cos\left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right]$

- 调相和调频的本质是一致的
 - 对 $m(t)$ 先积分再调相 \rightarrow 调频信号 **间接调频法**
 - 对 $m(t)$ 先微分再调频 \rightarrow 调相信号 **间接调相法**

$m(t) \rightarrow$ 积分器 \rightarrow 调相 $\rightarrow s_{FM}(t)$

$m(t) \rightarrow$ 微分器 \rightarrow 调频 $\rightarrow s_{PM}(t)$

47 7

- 事先未知 $m(t)$ 形式，单从调制信号无法区分调频波、调相波

- 调频、调相统称为**角调制**
- 调频、调相无本质区别，研究一种即可，下面仅讨论调频

47 8

- 调频中的两个重要参数：**最大频偏、调频指数**

瞬时频率： $\omega_i(t) = \omega_c + K_f m(t)$

最大频偏 $\Delta\omega$: 瞬时频率相对 ω_c 的频偏(瞬时频偏)的最大绝对值

$$\Delta\omega = K_f |m(t)|_{\max}$$

瞬时相位： $\theta(t) = \int_{-\infty}^t \omega_i(\tau) d\tau = \omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau$

调频指数 β (最大瞬时相位偏移): 瞬时相位相对 $\omega_c t$ 的偏移(瞬时相位偏移)的最大绝对值

$$\beta = K_f \left| \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right|_{\max}$$

47 9

二、调频信号的频谱和带宽

- 调频是非线性调制，叠加原理不适用

1、窄带调频

$$\beta = K_f \left| \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right|_{\max} \ll \frac{\pi}{2}$$

通常规定： $\beta < 0.2 \text{ rad}$

$$s_{FM}(t) = A \cos\left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right]$$

$$= A \cos \omega_c t \cos\left[K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] - A \sin \omega_c t \sin\left[K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right]$$

$$\approx A \cos \omega_c t - A \left[K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] \sin \omega_c t$$

47 10

$$\int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \xrightarrow{F} \frac{M(\omega)}{j\omega} \quad M(\omega) \text{ 在 } \omega = 0 \text{ 处频谱为 } 0$$

$$\sin \omega_c t \xrightarrow{F} j\pi[\delta(\omega + \omega_c) - \delta(\omega - \omega_c)]$$

$$\int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \cdot \sin \omega_c t \xrightarrow{F} \frac{1}{2\pi} j\pi[\delta(\omega + \omega_c) - \delta(\omega - \omega_c)] * \frac{M(\omega)}{j\omega}$$

$$\therefore S_{FM}(\omega) = \pi A [\delta(\omega - \omega_c) + \delta(\omega + \omega_c)] - \frac{AK_f}{2} \left[\frac{M(\omega + \omega_c)}{\omega + \omega_c} - \frac{M(\omega - \omega_c)}{\omega - \omega_c} \right]$$

- 窄带调频信号的带宽与AM信号相同： $B=2f_m$
- 窄带调频信号的频谱与AM信号不同：边带分量形状改变

47 11

2、宽带调频

$\beta \gg 1$ 通常规定： $\beta > 5 \text{ rad}$

- 宽带调频信号的频谱和带宽比较复杂，先观察单频情况：

$$m(t) = A_m \cos \omega_m t$$

$$s_{FM}(t) = A \cos\left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] = A \cos\left[\omega_c t + \frac{K_f A_m}{\omega_m} \sin \omega_m t\right]$$

$$\therefore \beta = K_f \left| \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right|_{\max} = K_f \left| \int_{-\infty}^t A_m \cos \omega_m \tau d\tau \right|_{\max}$$

$$= \frac{K_f A_m}{\omega_m} \left| \sin \omega_m t \right|_{\max} = \frac{K_f A_m}{\omega_m}$$

47 12

$\therefore s_{FM}(t) = A \cos[\omega_c t + \beta \sin \omega_m t]$
 $= A \cos[\beta \sin \omega_m t] \cos \omega_c t - A \sin[\beta \sin \omega_m t] \sin \omega_c t$
 $v(t) = e^{j\beta \sin \omega_m t} = \cos[\beta \sin \omega_m t] + j \sin[\beta \sin \omega_m t]$
 周期信号，周期为： $T = \frac{2\pi}{\omega_m}$
 傅里叶级数为： $c_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} e^{j\beta \sin \omega_m t} e^{-jk\omega_m t} dt$
 令： $\omega_m t = x \rightarrow t = \frac{x}{\omega_m}, dt = \frac{1}{\omega_m} dx$
 $\therefore c_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2/\omega_m}^{T/2/\omega_m} e^{j(\beta \sin x - kx)} \frac{dx}{\omega_m} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{j(\beta \sin x - kx)} dx$

第一类Bessel函数：
 $J_k(\beta) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{j(\beta \sin x - kx)} dx, k$ 为阶
两个性质： $J_k(\beta) = (-1)^k J_{-k}(\beta) \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} J_k^2(\beta) = 1$

$c_k = J_k(\beta) \Rightarrow v(t) = e^{j\beta \sin \omega_m t} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} J_k(\beta) e^{jk\omega_m t}$

$$v(t) = J_0(\beta) + \sum_{k=-\infty}^{-1} J_k(\beta) e^{jk\omega_m t} + \sum_{k=1}^{\infty} J_k(\beta) e^{jk\omega_m t}$$

$$= J_0(\beta) + \sum_{k=1}^{\infty} [J_{-k}(\beta) e^{-jk\omega_m t} + J_k(\beta) e^{jk\omega_m t}]$$

 $\therefore J_{2n}(\beta) = J_{-2n}(\beta), \quad J_{2n-1}(\beta) = -J_{-(2n-1)}(\beta)$
 $\therefore v(t) = e^{j\beta \sin \omega_m t} = J_0(\beta) + 2 \sum_{n=1}^{\infty} [J_{2n}(\beta) \cos 2n\omega_m t]$

$$+ 2j \sum_{n=1}^{\infty} [J_{2n-1}(\beta) \sin(2n-1)\omega_m t] \Rightarrow$$

$$\begin{cases} \cos[\beta \sin \omega_m t] = J_0(\beta) + 2 \sum_{n=1}^{\infty} [J_{2n}(\beta) \cos 2n\omega_m t] \\ \sin[\beta \sin \omega_m t] = 2 \sum_{n=1}^{\infty} [J_{2n-1}(\beta) \sin(2n-1)\omega_m t] \end{cases}$$

$s_{FM}(t) = A \cos[\beta \sin \omega_m t] \cos \omega_c t - A \sin[\beta \sin \omega_m t] \sin \omega_c t$
 $= AJ_0(\beta) \cos \omega_c t - 2AJ_1(\beta) \sin \omega_m t \sin \omega_c t$
 $+ 2AJ_2(\beta) \cos 2\omega_m t \sin \omega_c t + \dots = AJ_0(\beta) \cos \omega_c t$
 $- AJ_1(\beta) [\cos(\omega_c - \omega_m)t - \cos(\omega_c + \omega_m)t]$
 $+ AJ_2(\beta) [\cos(\omega_c - 2\omega_m)t + \cos(\omega_c + 2\omega_m)t] + \dots$
 $= AJ_0(\beta) \cos \omega_c t - AJ_1(\beta) \cos(\omega_c - \omega_m)t$
 $+ AJ_1(\beta) \cos(\omega_c + \omega_m)t + AJ_2(\beta) \cos(\omega_c - 2\omega_m)t$
 $+ AJ_2(\beta) \cos(\omega_c + 2\omega_m)t + \dots$
 $= \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(\beta) \cos(\omega_c + n\omega_m)t$

对单频信号，其FM信号频谱包含无穷多项频率分量
 对称分布在载频两侧： n 奇数，奇对称； n 偶数，偶对称
 谱线间隔为 ω_m

- 全部谱线的功率之和就是FM信号的功率
- 虽有无穷多频率分量，但频谱的主要成份还是比较集中的，故FM信号也有一定的带宽

β	J_0	J_1	J_2	J_3	J_4	J_5	J_6	J_7	J_8	有效边带数	带宽
0.2	0.99	0.10	...							1	$2f_m$
0.5	0.94	0.24	0.03	...						1	$2f_m$
1.0	0.77	0.44	0.11	0.02	...					2	$4f_m$
2.0	0.22	0.58	0.35	0.13	0.01	...				3	$6f_m$
3.0	-0.26	0.34	0.49	0.31	0.13	0.04	...			4	$8f_m$
4.0	-0.40	-0.07	0.36	0.43	0.28	0.13	0.05	...		5	$10f_m$
5.0	-0.18	-0.33	0.05	0.36	0.39	0.26	0.13	0.05	...	6	$12f_m$
6.0	0.15	-0.28	-0.24	0.11	0.36	0.36	0.25	0.13	0.05	7	$14f_m$
7.0	0.30	-0.00	-0.30	-0.17	0.16	0.35	0.34	0.23	0.13	8	$16f_m$

- 以有效边带幅度 ≥ 0.1 算，FM信号带宽为(Carson规则)：

$$B = 2(\beta + 1)f_m = 2\Delta F + 2f_m$$

ΔF 为系统的最大频谱： $\Delta F = \beta f_m$

47

19

- 调频是非线性调制，被调信号的频谱将发生变化
- 对于非单频信号，FM信号频谱更加复杂，经分析表明：调频信号的频谱带宽一般仍满足卡松规则

三、调频信号的产生

- 两种方法：直接调频法、间接调频法

1、直接调频法

- LC振荡器的振荡频率为： $f_c = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$

- 若电容C随m(t)变化： $C = C_0 + \Delta C = C_0 + K_c m(t)$

$$\Rightarrow f = \frac{1}{2\pi} \{L[C_0 + K_c m(t)]\}^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{2\pi} \left\{ LC_0 \left[1 + \frac{K_c}{C_0} m(t) \right] \right\}^{-\frac{1}{2}}$$

$$= f_c \left[1 + \frac{K_c}{C_0} m(t) \right]^{-\frac{1}{2}} \approx f_c \left[1 - \frac{K_c}{2C_0} m(t) \right] = f_c - \frac{K_c f_c}{2C_0} m(t)$$

47

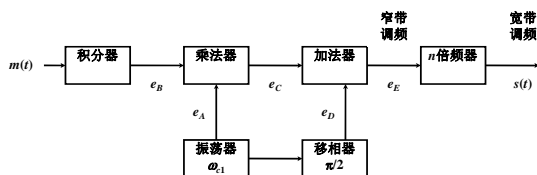
20

- 近似式成立的条件： $\frac{K_c}{C_0} \ll 1 \rightarrow$ 只能得到窄带调频

- 采用倍频方法 \rightarrow 宽带调频

2、间接调频法

- 大多数高质量FM系统多采用间接调频法(Armstrong法)：
采用积分器对m(t)积分后进行调相 \rightarrow 窄带调频



47

21

- 以单频信号为例来说明间接调频的原理：

$$m(t) = A_m \cos \omega_m t$$

$$\text{振荡器输出为：} e_A = A_c \cos \omega_{c1} t$$

积分器输出为：

$$e_B = \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^t A_m \cos \omega_m \tau d\tau = \frac{A_m}{\omega_m} \sin \omega_m t$$

乘法器输出为：

$$e_D = k e_A e_B = \frac{k A_m A_c}{\omega_m} \sin \omega_m t \cos \omega_{c1} t$$

移相器输出为：

$$e_C = A_c \cos \left(\omega_{c1} t - \frac{\pi}{2} \right) = A_c \sin \omega_{c1} t$$

47

22

加法器输出为：

$$e_E = e_C + e_D = A_c \sin \omega_{c1} t + \frac{k A_m A_c}{\omega_m} \sin \omega_m t \cos \omega_{c1} t$$

$$= A_c \sqrt{1 + \frac{k^2 A_m^2}{\omega_m^2} \sin^2 \omega_m t} \sin[\omega_{c1} t + \phi(t)]$$

$$\phi(t) = \arctan \left(\frac{k A_m}{\omega_m} \sin \omega_m t \right)$$

对于窄带调频，有： $\frac{k A_m}{\omega_m} \ll 1 \Rightarrow$

$$A_c \sqrt{1 + \frac{k^2 A_m^2}{\omega_m^2} \sin^2 \omega_m t} \approx A_c$$

47

23

$$\phi(t) = \arctan \left(\frac{k A_m}{\omega_m} \sin \omega_m t \right) \approx \frac{k A_m}{\omega_m} \sin \omega_m t = \beta_1 \sin \omega_m t$$

$$\therefore e_E = A_c \sqrt{1 + \frac{k^2 A_m^2}{\omega_m^2} \sin^2 \omega_m t} \sin[\omega_{c1} t + \phi(t)]$$

$$\approx A_c \sin(\omega_{c1} t + \beta_1 \sin \omega_m t)$$

\rightarrow 窄带调频

倍频器输出为：

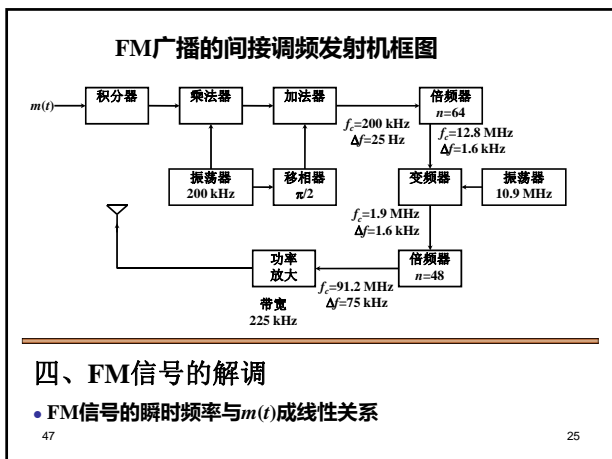
$$s(t) = A_c \sin[n(\omega_{c1} t + \beta_1 \sin \omega_m t)] \quad \omega_c = n \omega_{c1}$$

$$= A_c \sin(n \omega_{c1} t + n \beta_1 \sin \omega_m t) \quad \beta = n \beta_1$$

$$= A_c \sin(\omega_c t + \beta \sin \omega_m t) \quad \rightarrow \text{宽带调频}$$

47

24



- 解调思路：产生一幅度与FM信号瞬时频率成线性关系的信号
- 称这种频率→幅度的变换装置为**鉴频器**

$$s_{FM}(t) = A \cos \left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$$

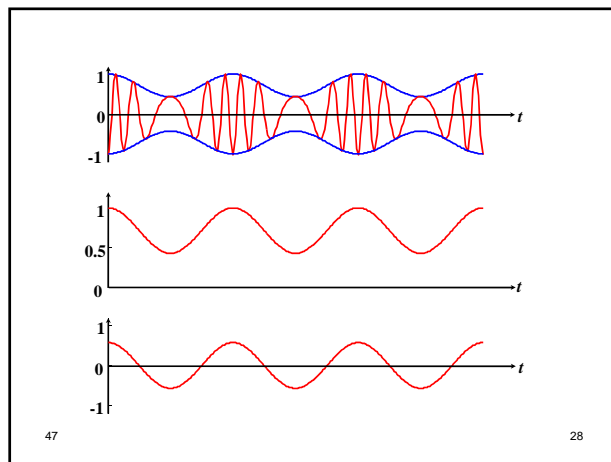
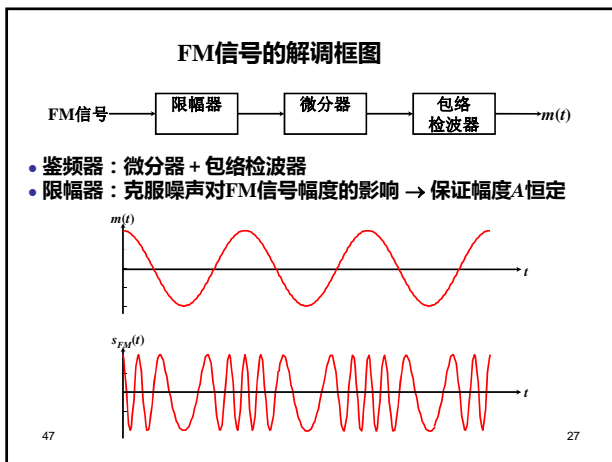
$$\frac{ds_{FM}(t)}{dt} = -A \frac{d \left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]}{dt} \sin \left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$$

$$= -A [\omega_c + K_f m(t)] \sin \left[\omega_c t + K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$$

- FM信号微分→调幅调频信号
- 包络为： $A[\omega_c + K_f m(t)] = A \omega_c \left[1 + \frac{K_f}{\omega_c} m(t) \right]$

与 $m(t)$ 成线性关系

47

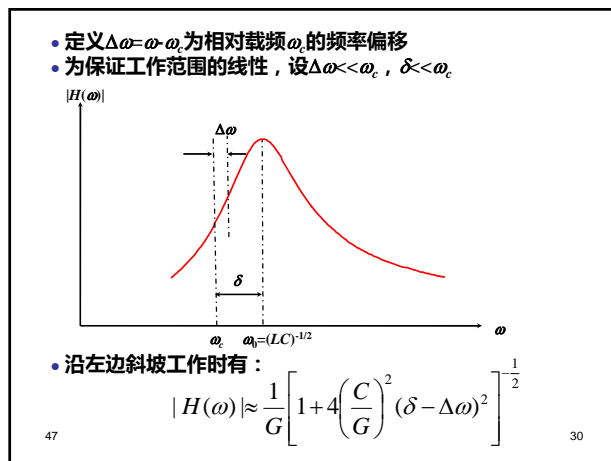


- 微分器：实现 $|H(\omega)| \sim \omega$ 的线性关系
- 实现电路：失谐回路鉴频器、相位鉴频器、比例鉴频器
- 这里只简单介绍失谐回路鉴频器

失谐单回路鉴频器电路图

$$|H(\omega)| = \left| \frac{V_0(\omega)}{I(\omega)} \right| = \frac{1}{G} \left[1 + \left(\omega C - \frac{1}{\omega L} \right)^2 / G^2 \right]^{-1/2}$$

47



- 进一步假设 $\Delta\omega \ll \delta$, 表明 ω 虽接近 ω_0 , 但 $\Delta\omega$ 总离 ω_c 不远
→ 保证工作范围在线性区域
- 令 $a = G/2C$, 得到

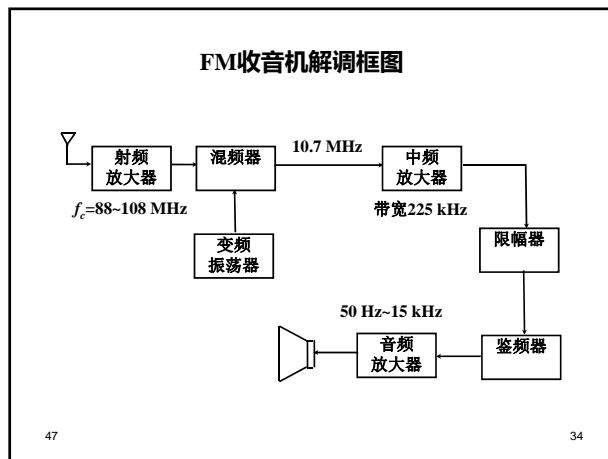
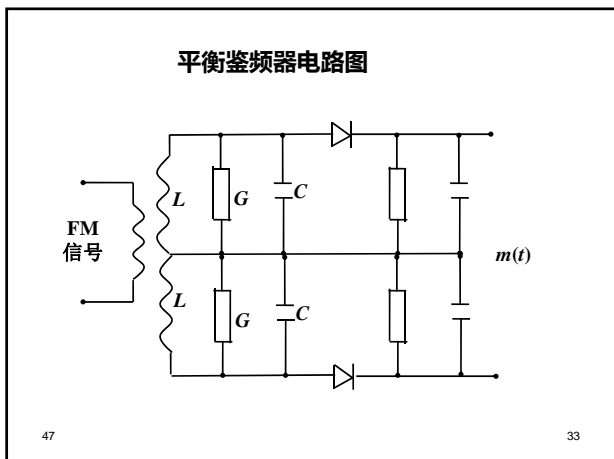
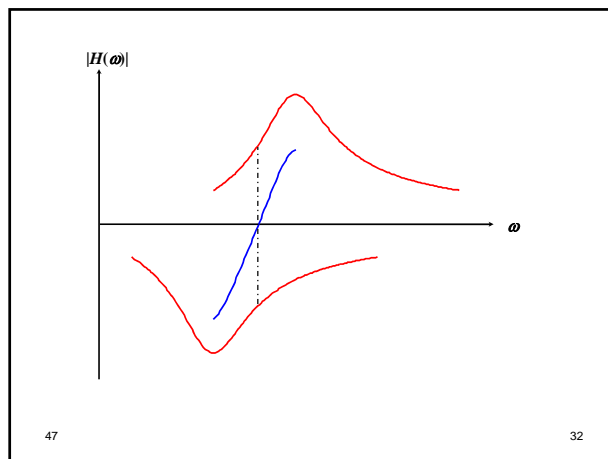
$$|H(\omega)| \approx \frac{1}{G} \left[1 - \frac{\delta^2}{2a^2} + \frac{\delta}{a^2} \Delta\omega \right]$$

$|H(\omega)|$ 与 $\Delta\omega$ 成线性关系

- 若用两个单失谐回路, 一个调谐在 $\omega_c + \delta$, 一个调谐在 $\omega_c - \delta$, 可增大线性工作的范围
- 将两单失谐回路输出包络检波器的输出相减, 最后输出为:

$$|H(\omega)|_{\omega_c + \delta} - |H(\omega)|_{\omega_c - \delta} = \frac{2\delta}{Ga^2} \Delta\omega$$

4731



§ 4.4 频分多路复用(FDM)

- 基本思想: 通过频率搬移(振幅调制或角调制)将各路信号在频率上排列起来(不重叠), 使各路信号只占据信道带宽的一部分, 这样叠加成一个宽带的信号来实现多路信号的同时传输

- 含义: 信道的可用频带被分成若干个互不交叠的频段, 每路信号占据其中一个频段
- 接收时, 可用适当的带通滤波器将各路信号分割开来, 然后分别进行解调

4735

