

10

行波法 分离变量法

有了数学物理方程和所需的附加条件，下一步就是：如何解？

先从物理上考虑。

10.1 一维无界区域的自由振动 D'Alembert 公式

无界区域的自由振动

以弦的横振动为例。振动方程：

$$u_{tt} - a^2 u_{xx} = f$$

其中： $a^2 = T/\rho$, $f = F/\rho$, F 为单位长度受到的外力， ρ 弦的线密度。

对自由振动， $f = 0$ 。无限长的弦，不必计及边界的影响。

物理上的理解：弦足够长，边界足够远，以致于边界的影响（反射）尚来不及传到我们所感兴趣的这段弦。

定解问题：

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & \text{双曲型泛定方程} \\ u(x, 0) = \varphi(x), u_t(x, 0) = \psi(x) & \text{Cauchy初始条件 (给定函数及其导数值)} \end{cases}$$

方程对应于 § 9.4 节(1.4)式：

$$A \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} + B \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial x} + C \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = 0$$

中 $A = 1, B = 0, C = -a^2, B^2 - 4AC = 4a^2 > 0$ ，可作变换

$$\begin{cases} \xi = Ax + \frac{1}{2}[-B + \sqrt{B^2 - 4AC}]t = x + at, \\ \eta = Ax + \frac{1}{2}[-B - \sqrt{B^2 - 4AC}]t = x - at \end{cases} \quad \text{把方程化为: } \frac{\partial^2 u}{\partial \xi \partial \eta} = 0 \text{ 形式}$$

从而可解得：

$$u = f_1(\xi) + f_2(\eta) = f_1(x - at) + f_2(x + at), \quad \text{其中 } f_1(x) \text{ 和 } f_2(x) \text{ 为任意函数。}$$

可见，只有泛定方程，远远不能完全确定解。

解的物理意义：

第一项： $f_1(x - at) = f_1(x')$, $x' = x - at$



以 S 为实验室坐标系， x 为在 S 坐标系中的坐标，

以 S' 为相对于实验室坐标以速度 a 沿 x 方向运动的坐标系，

据伽利略变换，在 S' 坐标系中的坐标 $x' = x - at$

因波形 $f_1(x')$ 不显含时间，所以在 S' 坐标系中看，波形是固定不变的。

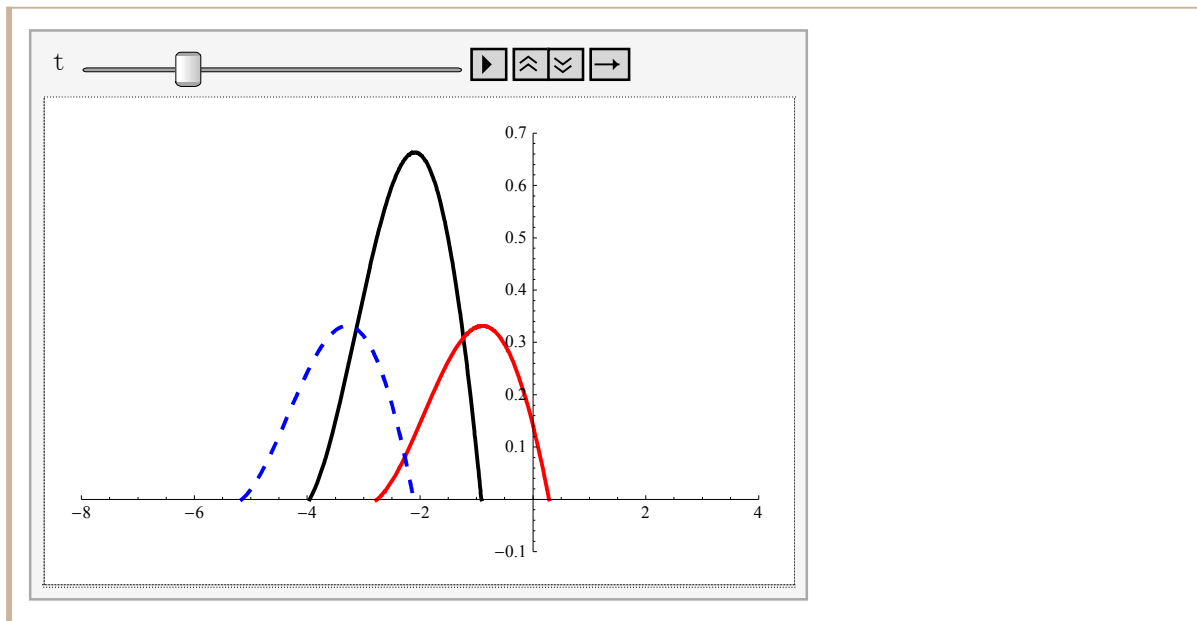
从而在实验室坐标系 S 上看， $f_1(x - at)$ 表示一个以速度 a 不畸变地向右运动的波形。

第二项： $f_2(x + at) = f_2(x'')$ ， $x'' = x + at$

类似于 $f_1(x - at)$ ，在实验室坐标系 S 上看， $f_2(x + at)$ 表示一个以速度 a 不畸变地向左运动的波形。

因此，泛定方程的解为两个不畸变的传播波，一个向右传播，一个向左传播。

```
f[x_] := If[-4 < x < -0.915, -Sin[x] -  $\frac{1}{2}$  x - 1.25, 0];
a = 1;
Animate[
  Plot[{f[x],  $\frac{1}{2}$  f[x - a t],  $\frac{1}{2}$  f[x + a t]}, {x, -9, 4},
    PlotRange -> {{-8, 4}, {-0.1, 0.7}},
    PlotStyle -> {{Black, Thick}, {Red, Thick}, {Blue, Dashing[0.02], Thick}},
    , RegionFunction -> Function[{x, y}, y > 0]},
  {t, 0, 5, 0.02}, AnimationRunning -> False]
```



现在需确定适当的函数 f_1 和 f_2 ，使解满足两个初始条件。

$$u(x, t) = f_1(x - at) + f_2(x + at),$$

$$\begin{cases} u(x, 0) = \varphi(x) & \Rightarrow f_1(x) + f_2(x) = \varphi(x) \\ u_t(x, 0) = \psi(x) & \Rightarrow -af_1'(x) + af_2'(x) = \psi(x) \Rightarrow f_1(x) - f_2(x) = -\frac{1}{a} \int_{x_0}^x \psi(\xi) d\xi + c \end{cases}$$

$$\text{解得: } \begin{cases} f_1(x) = \frac{1}{2} \varphi(x) - \frac{1}{2a} \int_{x_0}^x \psi(\xi) d\xi + \frac{c}{2} \\ f_2(x) = \frac{1}{2} \varphi(x) + \frac{1}{2a} \int_{x_0}^x \psi(\xi) d\xi - \frac{c}{2} \end{cases}$$

$$\Rightarrow u(x, t) = f_1(x - at) + f_2(x + at) = \frac{1}{2}[\varphi(x - at) + \varphi(x + at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\xi) d\xi$$

从而，一维无界波动方程的解 —— **D'Alembert 公式**

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \\ u(x, 0) = \varphi(x) \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases} \Rightarrow u(x, t) = \frac{1}{2}[\varphi(x - at) + \varphi(x + at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\xi) d\xi$$

其物理意义为：一个向左、一个向右传播的无畸变的行波，如上图所示。故称这种解法为行波法。

④ 例 1. 无限长弦在 $x = x_0$ 受一冲量 I 冲击，弦的线密度为 ρ ，求弦振动

解：先写出定解问题（定解条件）：无限长，无需边条

$$\begin{cases} u_{tt} - a^2 u_{xx} = 0 & \text{泛定方程} \\ u(x, 0) = 0, u_t(x, 0) = ? & \text{初条} \end{cases}$$

在 x_0 点得到冲量，从而仅在该点有初速度： $u_t(x, 0) = c \delta(x - x_0)$

$$I = \int u_t(x, 0) \rho dx \rightarrow c \rho = I \rightarrow u_t(x, 0) = \frac{I}{\rho} \delta(x - x_0) \quad (\text{参见 §9.4 例 2})$$

$$\text{利用 D'Alembert 公式: } u(x, t) = \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \frac{I}{a} \delta(\xi - x_0) d\xi = \frac{1}{2a} \int_{x-x_0-at}^{x-x_0+at} \frac{I}{a} \delta(\eta) d\eta$$

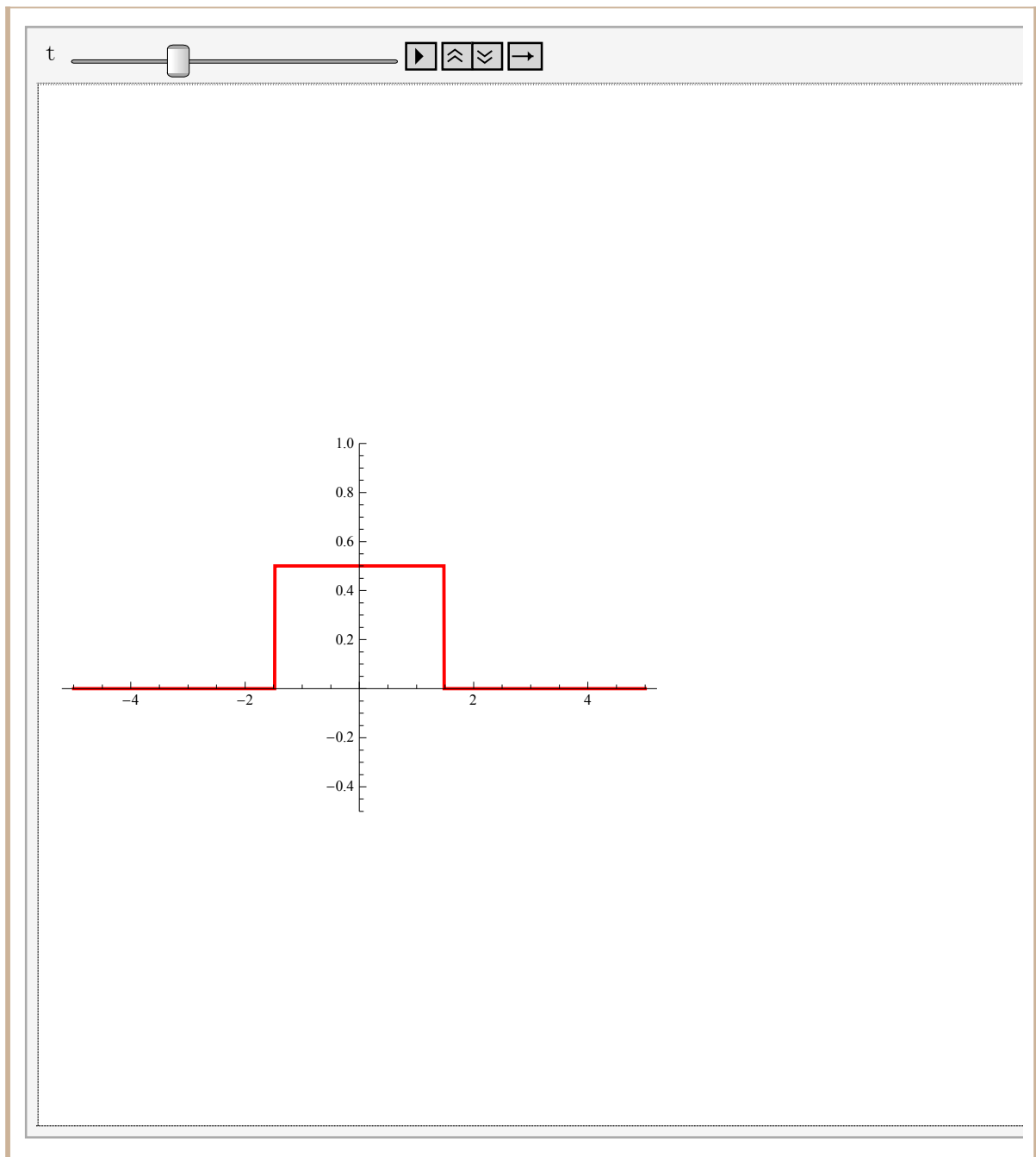
$$\text{当 } \begin{cases} x - x_0 - at < 0 \\ x - x_0 + at > 0 \end{cases} \text{ 即 } t > \frac{|x - x_0|}{a} \text{ 时, } u = \frac{I}{2a\rho}$$

$$u(x, t) = \begin{cases} \frac{I}{2a\rho}, & t > \frac{|x - x_0|}{a} \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

物理意义：离 x_0 距离为 $d = |x - x_0|$ 之处，要等到时间在 $\frac{|x - x_0|}{a}$ 后才有响应（位移）。

即：波从 x_0 传到距 x_0 的距离为 $d = |x - x_0|$ 处，需要时间 $\frac{d}{a}$ ，故 a 也称为波传播速度。

```
a = 1;  
 $\rho$  = 1;  
Ip = 1;  
u[x_, t_] := If[t >  $\frac{\text{Abs}[x]}{a}$ ,  $\frac{Ip}{2 a \rho}$ , 0];  
  
Animate[  
  Plot[u[x, t], {x, -5, 5}, AxesOrigin -> {0, 0}, PlotRange -> {-0.5, 1.0},  
    PlotStyle -> {{Red, Thick}}, RegionFunction -> Function[{x, y}, y > -0.1],  
  {t, 0, 5, 0.02}, AnimationRunning -> False]
```



半无界区域的自由振动——初始条件的延拓

1. 第一类齐次边条——奇延拓

定解问题:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & x \geq 0 \quad (\text{出现边界 } x=0, \text{ 在 } x=0 \text{ 需要边条}) \\ u(x, 0) = \phi(x), \quad u_t(x, 0) = \psi(x) \\ u(0, t) = 0 \end{cases} \quad \text{相当于一端固定} \quad (1.1)$$

对这个定解问题, 我们注意到两点:

(a) 我们仅需要在 $x \geq 0$ 区域的解

(b) 满足以上方程的解是唯一的, 即只要满足(1.1), 就是该问题的解

为此, 我们可在 $x < 0$ 区域人为地附加一些条件, 使得问题拓展为无界问题, 即可用D'Alembert公式求解。

然后在无界问题的解中取 $x \geq 0$ 部分, 如果解在这部分满足定解条件 (1.1), 即为原问题的解。

至于无界问题的解在 $x < 0$ 区域如何, 并不重要。—— 这就是延拓的思想。

$$\text{半无界} \xrightarrow{\text{延拓}} \text{无界: 需要: } \begin{cases} \text{无界问题的解在 } x \geq 0 \text{ 区域仍满足 (1.1)} \\ \text{延拓后可以用 D'Alembert公式} \end{cases}$$

半无界 Dirichlet (I类) 齐次边条的延拓:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & x \geq 0 \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \\ u(0, t) = 0 \end{cases} \xrightarrow{\text{延拓}} \begin{cases} U_{tt} = a^2 U_{xx} & -\infty < x < +\infty \\ U(x, 0) = \Phi(x) \\ U_t(x, 0) = \Psi(x) \\ U(0, t) = 0 \end{cases} \quad \text{对应于: } u(0, t) = 0 \quad (1.2)$$

显然延拓后 U 满足的泛定方程与 u 相同。也就是说: U 满足左边方程的第一行。

所以, 问题就归结为如何选取 $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$, 使得 U 在 $x \geq 0$ 区域满足左边的第二、三、四行。

令在 $x \geq 0$ 区域: $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$ 分别退化为 $\phi(x)$ 和 $\psi(x)$, $\begin{cases} \Phi(x) = \phi(x) \\ \Psi(x) = \psi(x) \end{cases}$ if $x \geq 0$

这样无界解 U 就可满足左边的第二、三行。

而在 $x < 0$ 区域: $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$ 如何取?

取适当的 $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$, 使得在 $x=0$, $U(x, t)|_{x=0} = 0$ 以满足左边的第四行。

这样, 无界解 U 就满足半无界问题的定解条件, 根据解的唯一性, 在 $x \geq 0$ 区域: $u(x, t) = U(x, t)$ 。

由(1.2), 利用D'Alembert公式可得:

$$U(x, t) = \frac{1}{2}[\Phi(x-at) + \Phi(x+at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \Psi(\xi) d\xi$$

现要求在 $x=0$ 时, $U(0, t) = 0$ 以满足(1.1)中的第四行, 为此, 需要

$$U(0, t) = \frac{1}{2}[\Phi(-at) + \Phi(at)] + \frac{1}{2a} \int_{-at}^{at} \Psi(\xi) d\xi = 0$$

显然, 只要 $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$ 为奇函数即可。

又因为, 在 $x \geq 0$ 区域: $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$ 分别退化为 $\phi(x)$ 和 $\psi(x)$,

因此, 我们就确定了(1.2)式的 $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$

$$\Phi(x) = \begin{cases} \phi(x) & x \geq 0 \\ -\phi(-x) & x < 0 \end{cases}, \quad \Psi(x) = \begin{cases} \psi(x) & x \geq 0 \\ -\psi(-x) & x < 0 \end{cases}$$

因为把原来给定的在 $x \geq 0$ 区域的初始条件做奇函数延拓至 $-\infty < x < +\infty$ 区域, 故称为奇延拓。

这样, (1.2)式解出的 $U(x, t)$ 在 $x \geq 0$ 区域满足(1.1)式, 即: 在 $x \geq 0$ 区域, $u(x, t) = U(x, t)$ 。

在 $x \geq 0$ 区域

$$u(x, t) = U(x, t) = \begin{cases} \frac{1}{2}[\phi(x - at) + \phi(x + at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\xi) d\xi, & x - at \geq 0 \\ \frac{1}{2}[\phi(x - at) + \phi(x + at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^0 \Psi(\xi) d\xi + \frac{1}{2a} \int_0^{x+at} \psi(\xi) d\xi, & x - at < 0 \end{cases}$$

进一步化为：

$$u(x, t) = \begin{cases} \frac{1}{2}[\phi(x - at) + \phi(x + at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\xi) d\xi, & x - at \geq 0 \\ \frac{1}{2}[\phi(x + at) - \phi(at - x)] + \frac{1}{2a} \int_{at-x}^0 \psi(\xi) d\xi + \frac{1}{2a} \int_0^{x+at} \psi(\xi) d\xi, & x - at < 0 \end{cases} \quad (1.3)$$

物理意义：

(a) 在 $t \leq x/a$ 时，解的形式（上式第一行）与无界情况完全相同，

因为在 x 发生的扰动，在 $t < x/a$ 的时间内尚未到达 $x = 0$ 端，该端是固定还是延伸到无穷长，对波没有影响。

(b) 在 $t > x/a$ 时，解的形式（上式第二行）与无界情况不相同，

因为在 x 发生的扰动已经传到 $x = 0$ 端，“发觉”该端被固定而非延伸到无穷，边界效应就显现，解当然有区别。

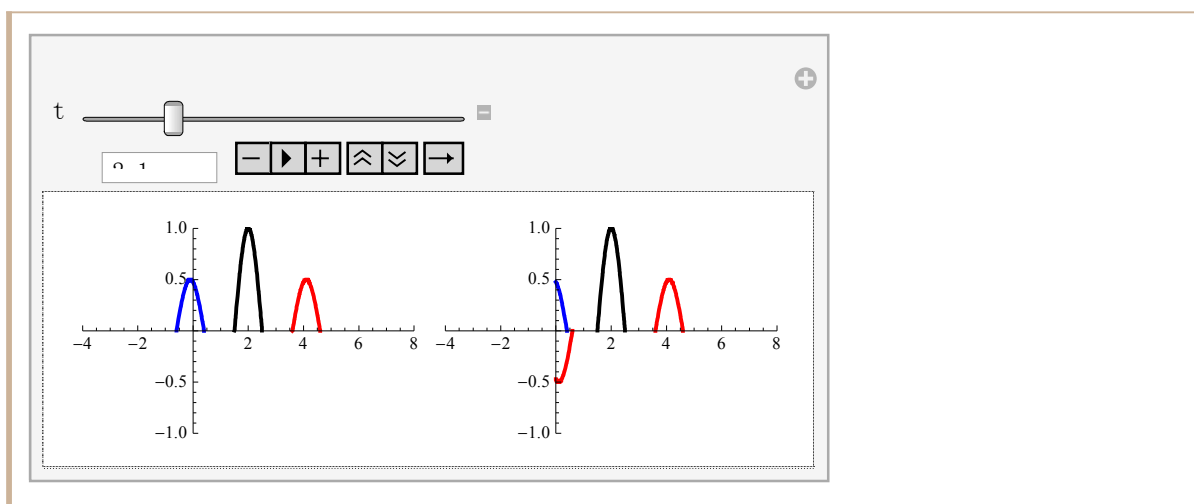
下图分别展示无界和半无界的行波。为简单起见，下图假设 $\psi(x) = 0$ 。

若 $\psi(x) \neq 0$ ，可设 $h'(x) = \psi(x)$ ，则 $u(x, t)$ 中多了： $\frac{1}{2a}[h(x + at) - h(at - x)]$ ，与前一项 $\frac{1}{2}[\phi(x + at) - \phi(at - x)]$ 的形式完全相同。

```

Clear[f1, g1];
f1[x_] := If[Abs[x π - 2 π] < π / 2, Cos[π x], i];
g1[x_] := If[x ≥ 0, f1[x], -f1[-x]];
a = 1;
ps = {{Black, Thick}, {Red, Thick}, {Blue, Thick}};
Manipulate[
  ga = Plot[{{f1[x], 1/2 f1[x - a t], 1/2 f1[x + a t]}},
    {x, -7.5, 7.5}, PlotRange → {{-4, 8}, {-1, 1}}, PlotStyle → ps];
  gb = Plot[{{f1[x], 1/2 g1[x - a t], 1/2 g1[x + a t]}}, {x, -7.5, 7.5},
    PlotRange → {{-4, 8}, {-1, 1}}, PlotStyle → ps,
    RegionFunction → Function[{x, y}, x > 0]];
  Grid[{{ga, gb}},
    {t, 0, 10, 0.01}]

```



可以看到，左行的波在遇到固定边界时被反射，反射波与左行入射波之间相位差为 π （见右图 $x=0$ 处红蓝波形。）这种反射波相对于入射波在相位上突变 π 的现象，物理上成为**半波损失**。

在 $x=0$ 处，反射波与入射波之和 $u(0, t) = 0$ 。在时间足够长时，就只剩向右传播的波形。

思考： (1.3) 式表明当 $x - at < 0$ 时， $u(x, t) = \frac{1}{2}[\phi(x + at) - \phi(at - x)]$ 是否表明存在一左行波一右行波？

如果是，这与在时间足够长时，只剩下向右传播的波形是否矛盾？

2. 第二类齐次边条——偶延拓

定解问题：

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & x \geq 0 \quad (\text{出现边界 } x=0, \text{ 在 } x=0 \text{ 需要边条}) \\ u(x, 0) = \phi(x), \quad u_t(x, 0) = \psi(x) \\ u_x(0, t) = 0 & \text{相当于一端自由的半无限长细杆纵振动} \end{cases} \quad (1.4)$$

类似于第一类齐次边条，但这里要作偶延拓。

半无界 II 类齐次边条的延拓：

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & x \geq 0 \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \\ u_x(0, t) = 0 \end{cases} \xrightarrow{\text{延拓}} \begin{cases} U_{tt} = a^2 U_{xx} & -\infty < x < +\infty \\ U(x, 0) = \Phi(x) \\ U_t(x, 0) = \Psi(x) \\ U_x(0, t) = 0 \end{cases} \quad (1.5)$$

利用D'Alembert公式可得:

$$U(x, t) = \frac{1}{2}[\Phi(x - at) + \Phi(x + at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \Psi(\xi) d\xi$$

现要求在 $x = 0$ 时, $U_x(0, t) = 0$ 以满足 (1.4) 式中的第四行。

$$U_x(x, t) = \frac{1}{2}[\Phi'(x - at) + \Phi'(x + at)] + \frac{1}{2a}[\Psi(x + at) - \Psi(x - at)]$$

$$U_x(0, t) = \frac{1}{2}[\Phi'(-at) + \Phi'(at)] + \frac{1}{2a}[\Psi(at) - \Psi(-at)],$$

显然, 只要 $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$ 为偶函数即可 (偶函数的导数为奇函数)。

因此, 我们就确定了(1.5)式的 $\Phi(x)$ 和 $\Psi(x)$

$$\Phi(x) = \begin{cases} \phi(x) & x \geq 0 \\ \phi(-x) & x < 0 \end{cases}, \quad \Psi(x) = \begin{cases} \psi(x) & x \geq 0 \\ \psi(-x) & x < 0 \end{cases}$$

因为把原来给定的在 $x \geq 0$ 区域的初始条件做偶函数延拓至 $-\infty < x < +\infty$ 区域, 故称为偶延拓。

可以看到, 左行的波在遇到固定边界时被反射, 反射波与左行入射行波之间没有相位差, 不存在半波损失。

试自己作动态图形理解。

3. 例题: 非齐次边条

例 2. Dirichlet 非齐次边条

定解问题:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & x \geq 0 \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \\ u(0, t) = f(t) \neq 0 \end{cases}$$

解: 利用叠加原理: $u = v + w$, v 和 w 分别满足

$$\begin{cases} v_{tt} = a^2 v_{xx} & x \geq 0 \\ v(x, 0) = 0, \\ v_t(x, 0) = 0 \\ v(0, t) = f(t) \end{cases} \quad \text{和} \quad \begin{cases} w_{tt} = a^2 w_{xx} & x \geq 0 \\ w(x, 0) = \phi(x), \\ w_t(x, 0) = \psi(x) \\ w(0, t) = 0 \end{cases}, \quad \text{则 } v + w \text{ 满足原定解问题}$$

w 可通过奇延拓再利用 D'Alembert 公式求解。如何求解 $v(x, t)$? 因为解是唯一的, 故可从物理上的考虑。

(a) 从 v 的定解条件知: 开始时, 无初位移也无初速度, 振动完全由 $x = 0$ 处的扰动 $f(t)$ 导致。

因而只能是向右传播的波: $v(x, t) = G(x - at) = F\left(t - \frac{x}{a}\right)$ 取第二种形式仅仅是为了求解方便。

(b) 由边条, 在 $x = 0$, $v(0, t) = f(t) = F(t) \quad \forall t \geq 0$, (在自变量大于 0 时 f 函数与 F 函数相同)

此处可看出右行波为何要取为 $F\left(t - \frac{x}{a}\right)$ 而非 $G(x - at)$, 思考: $F\left(t - \frac{x}{a}\right)$ 是否也表示右行波?

因而 $v(x, t) = F\left(t - \frac{x}{a}\right) = f\left(t - \frac{x}{a}\right) \quad \forall t - \frac{x}{a} \geq 0$, 即: 对 $t \geq \frac{x}{a}$, 有 $v(x, t) = f\left(t - \frac{x}{a}\right)$

(c) 对任意一点 x , 当 $t < \frac{x}{a}$ 时, 开始于 $x = 0$ 的扰动尚未传到, 该点位移为 0,

所以, 对 $t < \frac{x}{a}$, 有 $v(x, t) = 0$

$$\text{综上: } v(x, t) = \begin{cases} f\left(t - \frac{x}{a}\right), & t \geq \frac{x}{a} \\ 0, & t < \frac{x}{a} \end{cases}$$

写成: $v(x, t) = f\left(t - \frac{x}{a}\right) H\left(t - \frac{x}{a}\right)$, $H(x) = \begin{cases} 1, & x \geq 0 \\ 0, & x < 0 \end{cases}$ —— Heaviside 阶跃函数

例 3. II 类非齐次边条 (Neumann 非齐次边条)

定解问题:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} & x \geq 0 \\ u(x, 0) = \phi(x), \\ u_t(x, 0) = \psi(x) \\ u_x(0, t) = g(t) \neq 0 \end{cases}$$

解: 利用叠加原理: $u = v + w$, v 和 w 分别满足

$$\begin{cases} v_{tt} = a^2 v_{xx} & x \geq 0 \\ v(x, 0) = 0, \\ v_t(x, 0) = 0 \\ v_x(0, t) = g(t) \end{cases} \quad \text{和} \quad \begin{cases} w_{tt} = a^2 w_{xx} & x \geq 0 \\ w(x, 0) = \phi(x), \\ w_t(x, 0) = \psi(x) \\ w_x(0, t) = 0 \end{cases}, \quad \text{则 } v + w \text{ 满足原定解问题}$$

w 可通过偶延拓再利用 D'Alembert 公式 求解。如何求解 $v(x, t)$? 仍从物理上的考虑。

(a) 从 v 的定解条件知: 开始时, 无初位移也无初速度, 振动完全由 $x = 0$ 处的扰动 $f(t)$ 导致。

因而只能是向右传播的波: $v(x, t) = G\left(t - \frac{x}{a}\right)$

(b) 由边条, 在 $x = 0$, $v_x(0, t) = g(t) = -\frac{1}{a} G'(t) = g(t) \quad \forall t \geq 0$,

$$G(t) = -a \int_0^t g(s) ds + G(0)$$

$$\Rightarrow v(x, t) = G\left(t - \frac{x}{a}\right) = -a \int_0^{t-x/a} g(s) ds + G(0) \quad \text{for } t \geq \frac{x}{a}$$

(c) 对任意一点 x , 当 $t < \frac{x}{a}$ 时, 开始于 $x = 0$ 的扰动尚未传到, 该点位移为 0,

所以, 对 $t < \frac{x}{a}$, 有 $v(x, t) = 0$

$$\text{综上: } v(x, t) = G\left(t - \frac{x}{a}\right) = \begin{cases} -a \int_0^{t-x/a} g(s) ds + G(0), & t \geq \frac{x}{a} \\ 0, & t < \frac{x}{a} \end{cases}$$

给定一时刻 t , 在 $x = at$, 位移应连续: $v(at - 0, t) = v(at + 0, t)$ 代入上式得: $G(0) = 0$

物理上, 也可认为在 $x = at$, 扰动刚刚传到, 还没来得及产生位移, 故 $v(at, t) = 0 = G\left(t - \frac{at}{a}\right) = G(0)$

向有界区域过渡

从以上讨论得知, 初始扰动激发的振动传到半无界区域的端点时, 会产生反射。

对一维有限体系, 有两个边界。振动将在两个边界间来回反射, 从而形成驻波解, 而一维驻波的基本形式为:

$$X(x) \cos(\omega t + \phi) = X(x) T(t)$$

一般的一维驻波解应该是这种基本形式的叠加 (线性组合)。

从以上分析可隐约看出, 一维体系的解, 很可能是这样一些二元函数的叠加

这些二元函数可以写成空间和时间两个一元函数之积。

$$u(x, t) = \sum_k u_k(x, t) = \sum_k X_k(x) T_k(t)$$

如何求 $u_k(x, t)$?

既然它可写成两个不同变量的函数之积, 也就是可分离变量, 那么就可以用分离变量法, 求解 $X_k(x)$ 和 $T_k(t)$ 。

那么这样的设想是否会漏掉一些解？

从物理表述上看，是否会漏掉一些模式。

而用数学语言表述，就是：是否会有一些解 $u_k(x, t)$ ，不能表为分离变量的形式 $X_k(x) T_k(t)$ ？

如果会遗漏，那么分离变量法只是求出不完整的解，还应该设法找出其余的解。

幸亏，**数学定理保证了了解的唯一性**，只要求出的解满足**定解条件**，就是唯一正确解。

这就是为什么我们要先在第九章讨论定解条件的原因。

还有一个小问题：即使每一种解均能表为 $X_k(x) T_k(t)$ 形式，

那么，求解过程是否把这种形式的解都求全了。用数学语言描述，就是：

一般的求解过程求得的一系列 $X_k(x) T_k(t)$ 形式的解函数是否构成完备基。

这些问题将在后面的章节予以讨论。

10.2 分离变量法初步

本节通过一些例题，介绍一维体系的分离变量法，本节的方法可直接推广到直角坐标下二维、三维的体系。

即使是一维体系的分离变量，还分几种情况：

1. 齐次方程、齐次边条（边条还分三类：Dirichlet, Neumann, Robin 边条，即 I、II、III 类边条）
2. 齐次方程、非齐次边条
3. 非齐次方程、非齐次边条（非齐次方程、齐次边条不单列，直接并入此类）

齐次方程、齐次边条

1. 两端固定弦的横振动（Dirichlet 齐次边条）

定解问题：

$$\begin{cases} u_{tt} - a^2 u_{xx} = 0 & 0 \leq x \leq l \quad \text{齐次方程} \\ u(0, t) = 0, \quad u(l, t) = 0 & \text{I 类齐次边条} \\ u(x, 0) = \phi(x), \quad u_t(x, 0) = \psi(x) & \text{初条 (Cauchy 广义边条, 开表面)} \end{cases}$$

分离变量法先求基本振动模式（分离变量形式的解），这些振动模式可表为： $u_k(x, t) = X_k(x) T_k(t)$

为简单起见，先略去标识模式的下标 k ，以 $u(x, t) = X(x) T(t)$ 代入泛定方程，得：

$$X(x) T''(t) - a^2 X''(x) T(t) = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T''(t)}{a^2 T(t)}$$

等式左边为 x 的函数，右边为 t 的函数，二者相等，必为常数

$$\text{故: } \frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T''(t)}{a^2 T(t)} = -\lambda \quad (\text{取负号视为讨论方便})$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ T''(t) + \lambda a^2 T(t) = 0 \end{cases} \quad \text{偏微分方程化为两个常系数常微分方程}$$

$$\text{由边界条件: } \begin{cases} u(0, t) = 0 \\ u(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X(0) T(t) = 0 \\ X(l) T(t) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X(0) = 0 \\ X(l) = 0 \end{cases} \quad \text{只有齐次边条, 才能导出关于单变量函数 } X(x) \text{ 的边条}$$

$$\text{故: 关于 } X(x), \text{ 有: } \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ X(0) = 0, \quad X(l) = 0 \end{cases}$$

接着，讨论 λ 不同情况的解

若 $\lambda < 0$: 令 $\lambda = -\gamma^2 \rightarrow X(x) = A e^{\gamma x} + B e^{-\gamma x}$, 由 $X(0) = 0, X(l) = 0$ 得 $A = B = 0$ 平庸解

若 $\lambda = 0$: $\rightarrow X(x) = Ax + B$, 由 $X(0) = 0, X(l) = 0$ 得 $A = B = 0$ 仍旧是平庸解

故: $\lambda > 0$, 令 $\lambda = \gamma^2, \rightarrow X(x) = A \cos \gamma x + B \sin \gamma x$,

$$\begin{cases} \text{由 } X(0) = 0, \text{ 得: } A = 0, \\ \text{由 } X(l) = 0, \text{ 得: } B \sin \gamma l = 0, \text{ 为避免平庸解, } B \neq 0, \text{ 故: } \gamma_n = \frac{n\pi}{l} \end{cases}$$

$$\text{从而: } X_n(x) = B_n \sin \frac{n\pi}{l} x, \quad \lambda = \gamma_n^2 = \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2$$

$$\text{再看 } T(t): \text{ 有: } T''(t) + \gamma_n^2 a^2 T(t) = 0 \rightarrow T_n = C_n \cos \gamma_n a t + D_n \sin \gamma_n a t$$

$$\text{综合 } X(x) \text{ 和 } T(t): u_n(x, t) = X_n(x) T_n(t) = [C_n \cos \gamma_n a t + D_n \sin \gamma_n a t] \sin \frac{n\pi}{l} x, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

对任意正整数 n , $u_n(x, t)$ 均满足泛定方程和边界条件, 因而, 这些解的线性组合

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} [C_n \cos \gamma_n a t + D_n \sin \gamma_n a t] \sin \frac{n\pi}{l} x \quad \text{也满足泛定方程和边界条件。}$$

最后一步是它应该满足初条。由初条确定 C_n 和 D_n

$$\phi(x) = u(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n \sin \frac{n\pi}{l} x \rightarrow C_n = \frac{2}{l} \int_0^l \phi(x) \sin \frac{n\pi}{l} x dx, \quad \text{其中利用了 } \int_0^l \sin \frac{m\pi}{l} x \sin \frac{n\pi}{l} x dx = \frac{l}{2} \delta_{mn}$$

$$\psi(x) = u_t(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} \gamma_n a D_n \sin \frac{n\pi}{l} x \rightarrow D_n = \frac{2}{\gamma_n a l} \int_0^l \psi(x) \sin \frac{n\pi}{l} x dx,$$

每一个模式: $u_n(x, t) = A_n \cos\left(\frac{n\pi}{l} a t + \delta_n\right) \sin \frac{n\pi}{l} x$ 的确都是驻波解。

$$u_n(x, t) \text{ 模式有 } n+1 \text{ 个节点, 其本征角频率为: } \omega_n = \frac{n\pi}{l} a$$

物理意义: 两端固定的弦, 给一扰动, 可激发其一系列分立的本征模式的振动, 这些本征模式有各自的本征频率。

弹吉他或拉小提琴时, 弦振动的一系列本征频率中只有部分频率引起腔体共振, 发出声音, 其它频率不共振, 声音弱。

调节弦的长度 l , 可改变本征频率, 从而在激发不同频率的腔体共振 (腔体也有一系列本征频率), 发出不同的音调及音色。

下面是一段对二十世纪最为优秀的小提琴家之一 Heifetz 的一段评述

小提琴的音准取决于演奏者手指按弦的位置是否准确, 半毫米之差音已经大不相同, 因此小提琴演奏中出现杂音、错音是再所难免的。然而, 这条定律在海菲兹身上却失去了作用。海菲兹的演奏以高度的精确和完美作为其艺术特征。



2. Neumann齐次边条

定解问题

$$\begin{cases} u_t - a^2 u_{xx} = 0 & 0 \leq x \leq l \text{ 齐次方程} \\ u_x(0, t) = 0, u_x(l, t) = 0 & \text{II 类齐次边条} \\ u(x, 0) = \phi(x) & \text{初条} \end{cases}$$

此定解问题相当于一长度为 l 的细杆, 两端和侧面绝热, 给定初温 $\phi(x)$, 求杆温度分布 $u(x, t)$ 随时间变化。

分离变量, 以 $u(x, t) = X(x) T(t)$ 代入泛定方程, 得:

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T'(t)}{a^2 T(t)} \quad \text{左边为 } x \text{ 的函数, 右边为 } t \text{ 的函数, 二者相等, 必为常数}$$

$$\text{故: } \frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T'(t)}{a^2 T(t)} = -\lambda \quad (\text{取负号视为讨论方便}) \rightarrow \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ T'(t) + \lambda a^2 T(t) = 0 \end{cases} \quad \text{两个常系数常微分方程}$$

$$\text{由边界条件: } \begin{cases} u_x(0, t) = 0 \\ u_x(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X'(0) T(t) = 0 \\ X'(l) T(t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X'(0) = 0 \\ X'(l) = 0 \end{cases} \quad \text{只有齐次边条, 才能导出关于 } X(x) \text{ 的边条}$$

$$\text{故: 关于 } X(x), \text{ 有: } \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ X'(0) = 0, X'(l) = 0 \end{cases} \rightarrow X_n(x) = A_n \cos \frac{n\pi}{l} x, \quad \lambda = \gamma_n^2 = \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2, \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

$$\lambda = \gamma_n^2 \text{ 代入 } T(t) \text{ 的方程: } T'(t) + \lambda a^2 T(t) = 0 \rightarrow T(t) = B_n e^{-\gamma_n^2 a^2 t} \Rightarrow u_n(x, t) = A_n \cos\left(\frac{n\pi}{l} x\right) e^{-\gamma_n^2 a^2 t}$$

$$u(x, t) = \sum_{n=0}^{\infty} A_n \cos\left(\frac{n\pi}{l}x\right) e^{-\gamma_n^2 a^2 t}, \quad \text{利用 } \int_0^l \cos \frac{m\pi}{l}x \cos \frac{n\pi}{l}x dx = \begin{cases} \frac{l}{2} \delta_{mn} & n \neq 0 \\ l & n = m = 0 \end{cases} \quad \text{及}$$

$$t = 0 \text{ 时, } u(x, 0) = \phi(x) \rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} A_n \cos\left(\frac{n\pi}{l}x\right) = \phi(x) \rightarrow A_n = \frac{2}{l} \int_0^l \phi(x) \cos \frac{n\pi}{l}x dx, \quad n \neq 0, \quad A_0 = \frac{1}{l} \int_0^l \phi(x) dx$$

$$\text{当 } t \rightarrow \infty \text{ 时, } \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-\gamma_n^2 a^2 t} = \delta_{n0} \rightarrow u(x, t) = \sum_{n=0}^{\infty} A_n \cos\left(\frac{n\pi}{l}x\right) e^{-\gamma_n^2 a^2 t} = A_0 = \frac{1}{l} \int_0^l \phi(x) dx,$$

物理意义：时间足够长时，杆处处温度相等且等于平均温度。

3. Dirichlet 与 Neumann 混合齐次边条

对一维振动或扩散问题，分离变量后，空间函数 $X(x)$ 总满足微分方程： $X''(x) + \lambda X(x) = 0$ ，对应于不同的齐次边条，可得：

$$(1) \begin{cases} u(0, t) = 0 \\ u(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X(0) = 0 \\ X(l) = 0 \end{cases} \rightarrow X_n(x) = \sin \frac{n\pi}{l}x, \quad \gamma_n = \frac{n\pi}{l}, \quad n = 0, 1, 2, 3$$

$$(2) \begin{cases} u(0, t) = 0 \\ u_x(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X(0) = 0 \\ X'(l) = 0 \end{cases} \rightarrow X_n(x) = \sin \frac{\left(n + \frac{1}{2}\right)\pi}{l}x, \quad \gamma_n = \frac{\left(n + \frac{1}{2}\right)\pi}{l}, \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

$$(3) \begin{cases} u_x(0, t) = 0 \\ u(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X'(0) = 0 \\ X(l) = 0 \end{cases} \rightarrow X_n(x) = \cos \frac{\left(n + \frac{1}{2}\right)\pi}{l}x, \quad \gamma_n = \frac{\left(n + \frac{1}{2}\right)\pi}{l}, \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

$$(4) \begin{cases} u_x(0, t) = 0 \\ u_x(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X'(0) = 0 \\ X'(l) = 0 \end{cases} \rightarrow X_n(x) = \cos \frac{n\pi}{l}x, \quad \gamma_n = \frac{n\pi}{l}, \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

上表中的 γ_n 称为本征值，所对应的 $X_n(x)$ 称为本征函数。边条不同，本征值与本征函数可均不同。

4. Robin 齐次边条

长 l 的杆侧面绝热， $x = 0$ 端保持 0 度， $x = l$ 端与温度为 0 的环境按牛顿冷却定律热交换，杆初温为 $f(x)$ ，求杆温度 $u(x, t)$ 。

定解问题：

$$\begin{cases} u_t - a^2 u_{xx} = 0 & 0 \leq x \leq l \quad \text{齐次方程} \\ u(0, t) = 0 & \text{I 类齐次边条} \\ u_x(l, t) + h u(l, t) = 0 & \text{III 类齐次边条, } h = K/k, \text{ 来自: } -k u_x(l, t) = K[u(l, t) - 0] \\ u(x, 0) = f(x) & \text{初条} \end{cases}$$

分离变量，以 $u(x, t) = X(x)T(t)$ 代入泛定方程，得：

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T'(t)}{a^2 T(t)} \quad \text{左边为 } x \text{ 的函数，右边为 } t \text{ 的函数，二者相等，必为常数}$$

$$\text{故: } \frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T''(t)}{a^2 T(t)} = -\lambda \quad (\text{取负号视为讨论方便}) \rightarrow \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ T'(t) + \lambda a^2 T(t) = 0 \end{cases} \quad \text{两个常系数常微分方程}$$

$$\text{由边界条件: } \begin{cases} u(0, t) = 0 \\ u_x(l, t) + h u(l, t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X(0)T(t) = 0 \\ [X'(l) + h X(l)]T(t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X'(0) = 0 \\ X'(l) + h X(l) = 0 \end{cases}$$

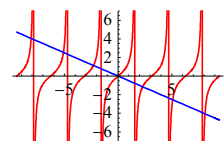
注意：依旧是只有齐次边条才能化为空间函数 $X(x)$ 的边条。

故：关于 $X(x)$ ，有： $\begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ X(0) = 0, X'(l) + h X(l) = 0 \end{cases}$ ，同理可导出，只有 $\lambda > 0$ ，才有非平庸解。

故设： $\lambda = \gamma^2 \rightarrow X(x) = A \cos \gamma x + B \sin \gamma x$ ，因 $X(0) = 0 \rightarrow A = 0 \rightarrow X(x) = B \sin \gamma x$

应用 III 类齐次边条： $X'(l) + h X(l) = 0 \rightarrow \gamma \cos \gamma l + h \sin \gamma l = 0 \rightarrow \text{tg } \gamma l = -\gamma/h$ —— 关于 γ 的超越方程

该超越方程有许多解 γ_n ，从而 $\lambda = \gamma_n^2 \rightarrow \begin{cases} X_n(x) = \sin \gamma_n x \\ T_n(t) = e^{-\gamma_n^2 a^2 t} \end{cases}$



红色： $\text{tg } \gamma l$
蓝色： $-\gamma/h$

$u_n(x, t) = \sin \gamma_n x e^{-\gamma_n^2 a^2 t}$ ， γ_n 是超越方程 $\text{tg } \gamma l = -\gamma/h$ 的解，如上图红蓝线交点

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin \gamma_n x e^{-\gamma_n^2 a^2 t} \quad \text{由初条 } u(x, 0) = f(x) \rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin \gamma_n x = f(x), \quad \text{如何求 } B_n?$$

利用: $\int_0^l \sin(\gamma_n x) \sin(\gamma_m x) dx = \eta_m \delta_{mn}$, —— 不同本正值对应的本征函数正交 (1.6)

Sturm–Liouville 微分方程理论证明了这一性质。证明过程甚至不需知道 γ_n 的值。

$$\sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin \gamma_n x = f(x) \text{ 两边同乘以 } \sin(\gamma_m x) \text{ 并对 } x \text{ 积分, 即得: } B_m = \frac{1}{\eta_m} \int_0^l f(x) \sin(\gamma_m x) dx$$

5. 小结

- **分离变量法需要齐次边条**, 才能将 $u(x, t)$ 的边界条件化为 $X(x)$ 在边界所满足的条件, 进而确定分离变量引入的常数 λ ;
- 利用非平庸解确定分离变量常数 λ 的过程称为求解微分方程的 **本征值**, 确定本征值后, 所求得的函数 $X_n(x)$ 称 **本征函数**;
- 在齐次边界条件下, 对应于不同本征值的本征函数正交。

(1.6) 式就是对应于不同本征值的本征函数正交的一种具体表达式。

这种正交关系由 Sturm – Liouville 在一般情况下给予了证明 (详见以后章节)。

- 分离变量法其实是将偏微分方程的解写成本征函数的线性组合, 也即以本征函数为基函数展开, 展开系数由初条确定。

注意本征函数由边界条件确定, 初始条件仅用于确定展开系数。

齐次方程、非齐次边条

长 l 的杆侧面绝热, $x=0$ 端保持 u_0 , $x=l$ 端有热流强度 q_0 的热量流入, 杆的初温为 u_0 , 求杆温度分布随时间的变化 $u(x, t)$ 。

定解问题:

$$\begin{cases} u_t - a^2 u_{xx} = 0 & 0 \leq x \leq l \text{ 齐次方程} \\ u(0, t) = u_0 & \text{I 类非齐次边条} \\ u_x(l, t) = h = q_0/k & \text{II 类非齐次边条, 来自: } \vec{q} = q_0(-\vec{e}_x) = -k \nabla u \xrightarrow{\text{两边同点乘 } \vec{e}_x} q_0 = k u_x(l, t) \\ u(x, 0) = u_0 & \text{初条} \end{cases}$$

注意此处是 **非齐次边条**。分离变量, 以 $u(x, t) = X(x)T(t)$ 代入泛定方程, 得:

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T'(t)}{a^2 T(t)} = -\lambda \text{ 仍有 } \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 \\ T'(t) + \lambda a^2 T(t) = 0 \end{cases}$$

$$\text{然而, 边界条件: } \begin{cases} u(0, t) = u_0 \\ u_x(l, t) = h \end{cases} \rightarrow \begin{cases} X(0)T(t) = u_0 \\ X'(l)T(t) = h \end{cases}$$

无法导出 $X(x)$ 函数在 $\begin{cases} x=0 \\ x=l \end{cases}$ 的条件, 即: 无法导出 $\begin{cases} X(0) = 0 \text{ 或其它常数} \\ X'(l) = 0 \text{ 或其它常数} \end{cases}$

为此, 要将 **边条齐次化**, 与行波法中对初条齐次化类似, 利用线性方程的叠加原理: $u = v + w$,

$$\begin{cases} v_t - a^2 v_{xx} = 0 \\ v(0, t) = u_0 \\ v_x(l, t) = h \\ v(x, 0) = \text{未定} \end{cases} \quad \begin{cases} w_t - a^2 w_{xx} = 0 \\ w(0, t) = 0 \\ w_x(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = u_0 - v(x, 0) \end{cases} \quad \text{可验证 } v + w \text{ 满足 } u \text{ 的定解条件}$$

设计这样的 v 可得到 **满足齐次边条的** w , 因而 w 容易求解。但如何求解 v ?

注意 v 满足的条件并不构成定解条件, 因为初条不确定。

也正因为不构成定解问题, 才有自由度, 可试着 **猜解**。

猜: $v = Ax + B$, 显然, v 满足泛定方程, 由 v 的边条确定出: $A = h, B = u_0, v = hx + u_0$

故: w 的定解条件为:
$$\begin{cases} w_t - a^2 w_{xx} = 0 \\ w(0, t) = 0 \\ w_x(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = u_0 - v(x, 0) = -hx \end{cases}$$

齐次边条问题:
$$\begin{cases} w = \sum_{n=0}^{\infty} A_n \sin \gamma_n x e^{-\gamma_n^2 a^2 t}, \gamma_n = \left(n + \frac{1}{2}\right) \frac{\pi}{l} \\ \text{由初条及 } \sin\left(n + \frac{1}{2}\right) \frac{\pi x}{l} \text{ 的正交特性确定系数 } A_n \end{cases}$$

再来看杆强迫纵振动问题。

定解问题:
$$\begin{cases} u_{tt} - a^2 u_{xx} = 0 & 0 \leq x \leq l \text{ 齐次方程} \\ u(0, t) = 0 & \text{I 类齐次边条 (齐次 Dirichlet 边条)} \\ u(l, t) = A_0 \sin \omega t & \text{I 类非齐次边条 (非齐次 Dirichlet 边条) (一端强迫振动)} \\ u(x, 0) = 0, u_t(x, 0) = 0 & \text{齐次初条, 但齐次初条对求解偏微分方程帮助不大。} \end{cases}$$

边条齐次化: $u = v + w$ 。

需要: v 与 w 都满足相同的泛定方程, v 满足 u 的边条, 使得 w 退化为齐次边条。

$$\begin{cases} v_{tt} - a^2 v_{xx} = 0 \\ v(0, t) = ? \\ v(l, t) = ? \\ v(x, 0) = \text{未定}, v_t(x, 0) = \text{未定} \end{cases} \quad \begin{cases} w_{tt} - a^2 w_{xx} = 0 \\ w(0, t) = 0 \\ w(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = -v(x, 0), w_t(x, 0) = -v_t(x, 0) \end{cases}$$

物理分析: 想象一根细杆, 一端固定, 另一端以角频率 ω 振动

时间足够长时, 可以猜想, 整根细杆都以角频率 ω 振动。

因此, 令: $v = A(x) \sin \omega t$, 代入泛定方程即得:

$$-\omega^2 A(x) - a^2 A''(x) = 0 \rightarrow A(x) = A_1 \sin \frac{\omega x}{a} + B_1 \cos \frac{\omega x}{a}$$

再令: $v(0, t) = A(0) \sin \omega t = 0, v(l, t) = A(l) \sin \omega t = A_0 \sin \omega t$

$$\Rightarrow A(x) = A_0 \sin \frac{\omega x}{a} / \sin \frac{\omega l}{a}$$

故:
$$v(x, t) = A_0 \frac{\sin \frac{\omega x}{a}}{\sin \frac{\omega l}{a}} \sin \omega t \Rightarrow v(l, t) = A_0 \sin \omega t$$

w 满足:
$$\begin{cases} w_{tt} - a^2 w_{xx} = 0 \\ w(0, t) = 0 \\ w(l, t) = A_0 \sin \omega t - v(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = -v(x, 0) = 0 \\ w_t(x, 0) = -v_t(x, 0) = -\omega A_0 \sin \frac{\omega x}{a} / \sin \frac{\omega l}{a} \end{cases} \quad \text{齐次方程、齐次边条}$$

故可直接写出: $w(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin \frac{n \pi x}{l} \sin \frac{n \pi a t}{l}$ 已利用了: $w(x, 0) = 0$,

再利用 $w_t(x, 0) = -\omega A_0 \frac{\sin \frac{\omega x}{a}}{\sin \frac{\omega l}{a}}$ 及

$$\int_0^l \sin \frac{\omega x}{a} \sin \frac{n \pi x}{l} = -\frac{(-1)^n a^2 n \pi l}{a^2 n^2 \pi^2 - \omega^2 l^2} \sin\left(\frac{\omega l}{a}\right) \text{ 可得}$$

$$w(x, t) = -\frac{2 \omega A_0}{a l} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{\left(\frac{\omega}{a}\right)^2 - \left(\frac{n \pi}{l}\right)^2} \sin \frac{n \pi x}{l} \sin \frac{n \pi a t}{l}$$

$$v(x, t) = A_0 \frac{\sin \frac{\omega x}{a}}{\sin \frac{\omega l}{a}} \sin \omega t$$

$$u(x, t) = v(x, t) + w(x, t)$$

```
Clear["Global`*"]
t = Integrate[Sin[ $\frac{\omega x}{a}$ ] Sin[ $\frac{n \pi x}{l}$ ], {x, 0, l}];
Simplify[t, n ∈ Integers]
```

$$-\frac{(-1)^n a^2 l n \pi \sin\left[\frac{l \omega}{a}\right]}{a^2 n^2 \pi^2 - l^2 \omega^2}$$

物理意义:

- $v(x, t)$ 为外力导致的振动，其振动频率与外界激发的频率相同，是稳恒振动。

由于初位移与初速度均为 0: $u(x, 0) = 0, u_t(x, 0) = 0,$

从 $t = 0$ 时开始施加外力，使得 $x = l$ 端简谐振动: $A_0 \sin \omega t$

必然同时也 **激发起杆的所有本征模式的振动**，这些本征振动由 $w(x, t)$ 描述，振动频率为 $\omega_n = \frac{n \pi a}{l}$

在存在阻尼的情况下，这些本振振动会衰减，最后只剩下频率 ω 与激发频率相同的稳恒振动项 $v(x, t)$

这个包含杆的各种体系本征模式的振动过程（本征模式衰减的过程）称为瞬态过程 (transient)。

- 由 $w(x, t)$ 的表达式可见，若果外界刺激频率与体系的某本征频率相同，

即: $\omega = \omega_m = \frac{m \pi a}{l}$ ，这时对应的本征振动振幅将很大

（公式中的分母为 0 是忽略阻尼的理想情况，在计及阻尼时分母不为 0）。这时称为共振。

若外界激发很快消失，其他非共振的本征模式振幅小，会很快衰减，只剩下振幅较大的共振模式。

当然，杆纵振动的本征模式及本征频率由杆的长度和材料特性决定。

- 作为练习，试用分离变量法分析存在阻尼时的强迫振动。

即：将本例的泛定方程改为： $u_{tt} + \beta u_t - a^2 u_{xx} = 0$ ，其中 $\beta > 0$ 表征阻尼。

从以上两例可看出，对非齐次边条，需先做边条齐次化才能应用分离变量法，必须构造 $v(x, t)$ ，使得它既满足同样的泛定方程，又满足原来的非齐次边条。这一过程靠“猜”、经验或物理分析，尚无普适方法。

齐次边条、非齐次方程

两端固定弦的强迫振动

$$\text{定解问题: } \begin{cases} u_{tt} - a^2 u_{xx} = f(x, t) & 0 \leq x \leq l \text{ 非齐次方程} \\ u(0, t) = 0, u(l, t) = 0 & \text{I 类齐次边条} \\ u(x, 0) = \phi(x), u_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases}$$

现在 **方程为非齐次**，先看齐次方程。

I 类齐次边条: $X_n(x) = \sin \frac{n \pi}{l} x$ 称为 Dirichlet 齐次边条的 **本征函数**， $\lambda_n = \left(\frac{n \pi}{l}\right)^2$ 称为 **本征值**。

换一种理解:

对 **齐次方程**: $u_{tt} - a^2 u_{xx} = 0,$

我们设 $u_n(x, t) = T_n(t) X_n(x) = T_n(t) \sin \frac{n \pi}{l} x$ 代入齐次泛定方程: $u_{tt} - a^2 u_{xx} = 0$

得到关于 $T_n(t)$ 的常微分方程： $T_n''(t) + a^2 \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 T_n(t) = 0$ ，进一步解得 $T_n(t) = A_n \cos\left(\frac{n\pi a t}{l}\right) + B_n \sin\left(\frac{n\pi a t}{l}\right)$ 。

$u(x, t) = \sum_n u_n(x, t) = \sum_n T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$ ，再由初条得系数： A_n 与 B_n

对非齐次方程，直接设 $u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$ ，

做法的本质都在于将方程的解写成齐次方程、齐次边条的本征函数的线性组合。

因此，令： $u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$ 实际上是假定非齐次方程的解也可以展开为齐次方程、齐次边条的本征函数

能否如此行，就目前的理解，当然要视最后能否得到满足所有定解条件的解（解的唯一性）。

从数学观点来看，就需要证明这些本征函数是完备的。——这一点将在 Sturm - Liouville 本征值问题中介绍。

因此，将非齐次方程的解展开为齐次方程的本征函数的方法也称为本征函数法。

以本征函数展开代入原泛定方程得： $\sum_{n=1}^{\infty} \left[T_n''(t) + a^2 \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 T_n(t) \right] \sin \frac{n\pi}{l} x = f(x, t)$
对齐次方程相当于这部分为0

对非齐次方程， $f(x, t) \neq 0$ ，紫色部分为多少？

因为本征函数是正交的，故上一等式两边同乘以 $\sin \frac{m\pi x}{l}$ 在对 x 积分，

并利用： $\int_0^l \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{2} \delta_{mn}$ 可得：

$$T_m''(t) + a^2 \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 T_m(t) = \frac{2}{l} \int_0^l f(x, t) \sin \frac{m\pi x}{l} dx = f_m(t),$$

故，下一步就是求解非齐次常微分方程： $T_n''(t) + a^2 \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 T_n(t) = f_n(t)$

可看出若泛定偏方程是齐次的，则有 $f_n(t) = 0$ ，此方程易解： $T_n(t) = A_n \cos \frac{n\pi a t}{l} + B_n \sin \frac{n\pi a t}{l}$

先确定求解非齐次常微分方程所需的条件，可由 $u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$ 的初条得到：

$$u(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(0) \sin \frac{n\pi}{l} x = \phi(x) \rightarrow T_n(0) = \frac{2}{l} \int_0^l \phi(x) \sin \frac{n\pi}{l} x dx = \phi_n$$

$$u_t(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n'(0) \sin \frac{n\pi}{l} x = \psi(x) \rightarrow T_n'(0) = \frac{2}{l} \int_0^l \psi(x) \sin \frac{n\pi}{l} x dx = \psi_n$$

所以关于 $T_n(t)$ ，有： $\begin{cases} T_n''(t) + a^2 \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 T_n(t) = f_n(t) \\ T_n(0) = \phi_n, \quad T_n'(0) = \psi_n \end{cases}$ 这是标准的二阶线性常系数常微分方程问题，应该可以解出。

利用常数变易法可得：

$$y_3 = y_2 \int \frac{f(x)y_1(x)}{W[y_1, y_2]} dx - y_1 \int \frac{f(x)y_2(x)}{W[y_1, y_2]} dx,$$

y_1 和 y_2 为齐次方程的两线性无关解， $W[y_1, y_2]$ 为 Wronskian 行列式。

$y_1 = \cos \frac{n\pi a t}{l}$, $y_2 = \sin \frac{n\pi a t}{l}$, $W[y_1, y_2] = \frac{n\pi a}{l}$ 可导出

$$\begin{aligned} T_n(t) &= \frac{l}{n\pi a} \left[\sin \frac{n\pi a t}{l} \int_0^t f_n(\tau) \cos \frac{n\pi a \tau}{l} d\tau - \cos \frac{n\pi a t}{l} \int_0^t f_n(\tau) \sin \frac{n\pi a \tau}{l} d\tau \right] + c_1 \cos \frac{n\pi a t}{l} + c_2 \sin \frac{n\pi a t}{l} \\ &= \frac{l}{n\pi a} \int_0^t f_n(\tau) \sin \frac{n\pi a(t-\tau)}{l} d\tau + c_1 \cos \frac{n\pi a t}{l} + c_2 \sin \frac{n\pi a t}{l} \end{aligned}$$

利用 $T_n(0) = \phi_n$ 与 $T_n'(0) = \psi_n$ 得: $c_1 = \phi_n, c_2 = \frac{l\psi_n}{n\pi a}$,

小结: 求解非齐次方程的本征函数法。

- 先解齐次方程, 得本征函数, 把非齐次方程的解表示为本征函数 $X_n(x)$ 的线性组合, 展开系数设为: $T_n(t)$

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) X_n(x)$$

- 展开式带入原偏微分方程, 利用本征函数 $X_n(x)$ 的正交特性得到并求解关于 $T_n(t)$ 的非齐次方程
- 利用常数变易法求解关于 $T_n(t)$ 的二阶线性常系数非齐次微分方程, 更简单地, 也可用积分变换法求解之。

例: 求解下列定解问题。

$$\text{定解问题: } \begin{cases} u_t - a^2 u_{xx} = A \sin \omega t & 0 \leq x \leq l \\ u_x(0, t) = 0, \quad u_x(l, t) = 0 & \text{II 类齐次边条} \\ u(x, 0) = B \end{cases}$$

解: Neumann 齐次边条: $X_n(x) = \cos \frac{n\pi}{l} x, n = 0, 1, 2, \dots$

本征函数展开: $u(x, t) = \sum_{n=0}^{\infty} T_n(t) \cos \frac{n\pi}{l} x$ 代入原泛定方程得

$$\sum_{n=0}^{\infty} \left[T_n'(t) + a^2 \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 T_n(t) \right] \cos \frac{n\pi}{l} x = A \sin \omega t, \quad \text{利用 } \int_0^l \cos \frac{m\pi}{l} x \cos \frac{n\pi}{l} x dx = \begin{cases} \frac{l}{2} \delta_{mn} & n \neq 0 \\ l & n = m = 0 \end{cases} \quad \text{得}$$

$$T_n'(t) + a^2 \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 T_n(t) = A \sin \omega t \delta_{n0},$$

由初条 $u(x, 0) = B$ 得 $\sum_{n=0}^{\infty} T_n(0) \cos \frac{n\pi}{l} x = B$ 再次利用本征函数正交得 $T_n(0) = B \delta_{n0}$

由关于 $T_n(t)$ 的一阶常微分方程及 $T_n(0)$ 可解得: $T_0(t) = -\frac{A \cos \omega t}{\omega} + B + \frac{A}{\omega}$

从而: $u(x, t) = T_0(t) = \frac{A}{\omega} (1 - \cos \omega t) + B$

非齐次边条、非齐次方程

对边条、方程皆为非齐次。我们一般先齐次化边条, 一旦能将边条齐次化, 即使方程是非齐次的, 也能用本征函数法求解。

我们仅以一些简单实例作一些初浅的讨论。设定解问题如下 (Dirichlet 边条):

$$\begin{cases} u_{tt} - a^2 u_{xx} = f(x, t) & 0 \leq x \leq l \\ u(0, t) = u_1(t), \quad u(l, t) = u_2(t) \\ u(x, 0) = \phi(x), \quad u_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases} \quad (1.7)$$

通常的做法是:

- (1) 令: $u(x, t) = v(x, t) + w(x, t)$ 使得 $v(x, t)$ 满足 $u(x, t)$ 的边界条件:

$v(0, t) = u_1(t), v(l, t) = u_2(t)$, 则 $w(x, t)$ 就满足齐次边条。

为此, 常设 $v(x, t) = A(t)x + B(t) \rightarrow v(x, t) = \frac{x}{l}[u_2(t) - u_1(t)] + u_1(t)$, 从而 $w(0, t) = 0, w(l, t) = 0$

- (2) 但这样假设的 $v(x, t)$ 常常不满足 $u(x, t)$ 的泛定方程,

即: $v_{tt} - a^2 v_{xx} \neq 0$, 从而为保证 $u(x, t) = w + v$ 仍满足原泛定方程

$w(x, t)$ 应满足: $w_{tt} - a^2 w_{xx} = f(x, t) - v_{tt} + a^2 v_{xx}$, 这样即使原来 $u(x, t)$ 满足齐次方程, $w(x, t)$ 也满足非齐次方程。

- (3) 相应的, $w(x, t)$ 满足的初始条件也与 $u(x, t)$ 不同

因此, 如简单地假设

$$v(x, t) = A(t)x + B(t) \rightarrow v(x, t) = \frac{x}{l}[u_2(t) - u_1(t)] + u_1(t)$$

原求 $u(x, t)$ 的定解问题 (1.7) 就化为求解如下的 $w(x, t)$ 的定解问题

$$\begin{cases} w_{tt} - a^2 w_{xx} = f(x, t) - v_{tt} + a^2 v_{xx} & 0 \leq x \leq l \\ w(0, t) = 0, & w(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = \phi(x) - v(x, 0), & w_t(x, 0) = \psi(x) - v_t(x, 0) \end{cases} \quad (1.8)$$

原来的齐次方程可能变为非齐次方程, 但数学上, 非齐次方程的求解问题已经解决了, 尽管会增加许多麻烦。

对较为简单的问题, 才能做到在齐次化边条的同时, 保持泛定方程的齐次性不变。

例: 求解下列定解问题。

$$\text{定解问题: } \begin{cases} u_t - a^2 u_{xx} = A e^{-\alpha x} & 0 \leq x \leq l \\ u(0, t) = 0, & u(l, t) = 0 \\ u(x, 0) = B \end{cases}$$

解: 边条已是齐次, 可直接利用本征函数法求解。但也可通过一些变换, 使得方程齐次化, 同时边条也保持齐次。

$u = v + w$, 注意 **边条与时间无关**, 可设 v 与时间无关。设 v 满足非齐次泛定方程及齐次边条

$$\begin{cases} v_t - a^2 v_{xx} = A e^{-\alpha x} \\ v(0, t) = 0, & v(l, t) = 0 \end{cases} \quad \text{这样在使得 } w(x, t) \text{ 的方程齐次化的同时, 又不破坏 } w(x, t) \text{ 的边条齐次特性}$$

关于 v 的条件不是定解条件 (这样才能有猜的自由度)。

$$\text{令: } v(x, t) = C e^{-\alpha x} + D \text{ 代入微分方程} \rightarrow C = -\frac{A}{a^2 a^2}$$

但若设 $v(x, t) = -\frac{A}{a^2 a^2} e^{-\alpha x} + D$, 仅含一个参数, 不可能同时满足 $v(x, t)$ 的两个边条。为此, 再增加一个参数,

令: $v(x, t) = C e^{-\alpha x} + D_1 x + D_2$, 加上这一线性项并不影响 v 满足的微分方程 (对 x 是二阶偏导 v_{xx})

但多了一个参数, 可满足 v 的两个边条。

$$\text{因此, 由 } v \text{ 的微分方程和两个边条确定: } v(x, t) = -\frac{A}{a^2 a^2} e^{-\alpha x} - \frac{A(1 - e^{-\alpha l})}{a^2 a^2 l} x + \frac{A}{a^2 a^2}$$

这样“设计”出来的 v 可以使得 w 满足齐次方程并且仍满足齐次边条, 但初条会变。

$$\text{即: } w(x, t) \text{ 满足: } \begin{cases} w_t - a^2 w_{xx} = 0 & 0 \leq x \leq l \\ w(0, t) = 0, & w(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = B - v(x, 0) \end{cases} \quad \text{齐次方程、齐次边条, 容易求解}$$

例: 求解下列定解问题。

$$\text{定解问题: } \begin{cases} u_{tt} - a^2 u_{xx} = A & 0 \leq x \leq l \\ u(0, t) = 0, & u(l, t) = B \\ u(x, 0) = 0, & u_t(x, 0) = 0 \end{cases}$$

解: 简单的非齐次方程、非齐次边条, 令 $u = v + w$

$$\text{要求 } v \text{ 满足: } \begin{cases} v_{tt} - a^2 v_{xx} = A \\ v(0, t) = 0, & v(l, t) = B \end{cases}$$

$$\text{设: } v = c_2 x^2 + c_1 x + c_0 \rightarrow \begin{cases} c_2 = -A/2 a^2 \\ c_1 = (B + A l/2 a^2)/l \\ c_0 = 0 \end{cases}$$

$$w(x, t) \text{ 满足: } \begin{cases} w_{tt} - a^2 w_{xx} = 0 \\ w(0, t) = 0, & w(l, t) = 0 \\ w(x, 0) = -v(x, 0), & w_t(x, 0) = v_t(x, 0) = 0 \end{cases} \quad \text{齐次方程、齐次边条, 容易求解}$$

以上例题均局限于**边界条件与时间无关**, 对这类问题, 尚可以找出一个 $v(x, t)$ (常设为不含 t),

使得 $w(x, t) = u(x, t) + v(x, t)$ 的定解条件同时具有齐次方程与齐次边条。

若给定问题的边界条件也是时间的函数，要“凑”这样一个 $v(x, t)$,

使得 w 满足齐次方程与齐次边条，但未必都能做得到。

不过，正如前面所讲的，我们总可以把边条齐次化，即使方程变为非齐次方程，仍可以用本征函数法解之。

因此，这个问题，在数学上属于已经完全解决的问题。有标准的思路可循。

高维体系的分离变量

例：边长为 b 的方形膜，边界固定，膜振动方程如下，解膜振动的本征频率。

$$u_{tt} - a^2(u_{xx} + u_{yy}) = 0 \quad 0 < x < b, \quad 0 < y < b$$

解：高维体系的分离变量法： $u(x, y, t) = X(x)Y(y)T(t)$ 代入方程得

$$XYT'' - a^2X''YT - a^2XY''T = 0 \rightarrow \frac{T''}{a^2T} = \frac{X''}{X} + \frac{Y''}{Y}$$

上一个等式左边为 t 的函数，右边第一项为 x 的函数，第二项为 y 的函数，要相等，均应为常数

$$\frac{X''}{X} = \mu, \quad \frac{Y''}{Y} = \nu, \quad \frac{T''}{a^2T} = \mu + \nu$$

$$\text{方形膜边界固定，即：} X(0) = X(b) = 0 \rightarrow X_m = \sin \frac{m\pi}{b}x, \quad \mu = \left(\frac{m\pi}{b}\right)^2$$

$$\text{类似地，} Y(0) = Y(b) = 0 \rightarrow Y_n = \sin \frac{n\pi}{b}y, \quad \nu = \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2$$

$$\frac{T''}{a^2T} = \mu + \nu \rightarrow T_{mn}(t) = A_{mn} \cos \omega_{mn}t + B_{mn} \sin \omega_{mn}t, \quad \omega_{mn}^2 = \left(\frac{am\pi}{b}\right)^2 + \left(\frac{an\pi}{b}\right)^2$$

$$\text{本征角频率：} \omega_{mn} = \frac{\pi a}{b}(m^2 + n^2)^{1/2}, \quad \text{本征频率 } f_{mn} = \frac{\omega_{mn}}{2\pi} = \frac{a}{2b}(m^2 + n^2)^{1/2}$$